

# ***Algorithmik***

Sebastian Iwanowski  
FH Wedel

7. Vorlesungswoche

# Algorithmik 7

## Basialgorithmen für Graphenprobleme

### Union-Find-Struktur

Effizientes Finden und Vereinigen von Zusammenhangskomponenten

$O(\log n)$  **Find** ( $v$ ) gibt eindeutigen Referenzknoten zurück aus der Zusammenhangskomponente, in der sich  $v$  befindet.

$O(1)$  **Union** ( $v, w$ ) vereinigt die Zusammenhangskomponenten, in denen sich  $v$  bzw.  $w$  befinden.

### mit Pfadkomprimierung:

Find hat erwartete Laufzeit von  $O(\log^*n)$

### Repräsentierung:

Array aus den Knoten: Inhalt ist der Index der Wurzel sowie die Höhe des Teilbaums

### Referenzen zum Nacharbeiten und Vertiefen:

Skript Alt, Kap. 3.2 (S. 56 ff.)

# Algorithmik 7

## Basialgorithmen für Graphenprobleme

### Heap

Effizientes Verwalten einer Prioritätswarteschlange

Invarianten:

- 1) Ein Heap ist ein vollständiger Binärbaum (nur in letzter Ebene dürfen Elemente fehlen).
- 2) Die Kinder jedes Knotens sind kleiner gleich dem Knoten selbst.

$O(\log n)$  `DeleteMin()` löscht minimales Element.

$O(\log n)$  `Insert (v)` fügt beliebiges neues Element ein.

$O(1)$  `searchMin()` findet minimales Element.

### Repräsentierung:

Array aus den Baumknoten:

Die Inhalte sind die Inhalte der Baumknoten.

Kinder (i) sind die Arrayelemente  $2i$  und  $2i+1$  (falls das Array bei 1 beginnt)

### Referenzen zum Nacharbeiten und Vertiefen:

Cormen, Kap. 6

# Algorithmik 7

## SSSP: Single Source Shortest Path

Finde die kürzesten Wege von einer ausgewählten Quelle  $s$  zu allen anderen Knoten

Anm.: Für das Problem, den kürzesten Weg zwischen zwei ausgewählten Knoten zu finden, ist kein besserer Algorithmus als für SSSP bekannt.

### Algorithmus von Dijkstra

funktioniert nur für  
nichtnegative Kantenkosten

Kantenkosten sollten in  
Heap organisiert werden.

```
1  $S := \{s\}$   $D[s] := 0$ ;  
2 für alle Knoten  $v \neq s$ :  $D[v] := C(s, v)$ ;  
3 while  $V \setminus S \neq \emptyset$  do  
4   wähle den Knoten  $w \in V \setminus S$  mit minimalem  $D[w]$ ;  
5    $S := S \cup \{w\}$ ;  
6   for each  $u \in V \setminus S$ ,  $u$  adjazent zu  $w$  do  
7      $D[u] := \min(D[u], D[w] + C(w, u))$ 
```

Algorithm 6: Dijkstra

Korrektheitsbeweis durch vollständige Induktion über die Anzahl der Schleifendurchläufe.

Laufzeit  $O((m+n)\log n)$

für allgemeine Graphen:  $O(n^2\log n)$

für Graphen mit konstanter Nachbarzahl:  $O(n \log n)$

### Referenzen zum Nacharbeiten und Vertiefen:

Skript Alt 4.4.1 (S. 79-81),  
Cormen, Kap. 24.3

# Algorithmik 7

## APSP: All Pairs Shortest Path

Finde die kürzesten Wege zwischen allen Knotenpaaren

**Triviale Variante:** Wende Dijkstra für alle Knoten als Quellen an

Laufzeit  $O(n(m+n)\log n)$

für allgemeine Graphen:  $O(n^3\log n)$

für Graphen mit konstanter Nachbarzahl:  $O(n^2 \log n)$

## Algorithmus von Floyd-Warshall:

Sei  $V = \{1, \dots, n\}$ .

$d_{ij}^{(k)}$  ist die Länge des kürzesten Wegs zwischen  $i$  und  $j$ , der als echte

Zwischenknoten nur Knoten aus  $\{1, \dots, k\}$  benutzt.

Laufzeit  $O(n^3)$

## Referenzen zum Nacharbeiten und Vertiefen:

Skript Alt 4.4.2, 4.4.3 (S. 81-83),  
Cormen, Kap. 25.2

```
1: for  $i = 1, \dots, n$  do
2:   for  $j = 1, \dots, n$  do
3:      $d_{ij}^{(0)} = \begin{cases} c(i, j): & \text{falls } (i, j) \in E \\ \infty: & \text{sonst} \end{cases}$ 
4:   end for
5: end for
6: for  $k = 1, \dots, n$  do
7:   for  $i = 1, \dots, n$  do
8:     for  $j = 1, \dots, n$  do
9:        $d_{ij}^{(k)} = \min(d_{ij}^{(k-1)}, d_{ik}^{(k-1)} + d_{kj}^{(k-1)})$ 
10:    end for
11:  end for
12: end for
```

# Algorithmik 7

## APSP: All Pairs Shortest Path

Finde die kürzesten Wege zwischen allen Knotenpaaren

### Zusammenhang zur Matrixmultiplikation:

Sei  $V = \{1, \dots, n\}$ .

$d_{ij}^{(k)}$  ist die Länge des kürzesten Wegs zwischen  $i$  und  $j$ , der maximal  $k$  Kanten benutzt

*Achtung: Diese Definition ist anders als bei Floyd-Warshall!*

### Satz:

Sei  $A$  die Adjazenzmatrix.

Definiere die Operation  $\min$  als Addition, die Operation  $+$  als Multiplikation und behandle das Element  $\infty$  als Null bei der Operation  $+$

Dann enthält das Matrixprodukt  $A^k$  an Position  $(i, j)$  das Element  $d_{ij}^{(k)}$ .

Insbesondere steht in  $A^{n-1}$  an Position  $(i, j)$  die Länge des kürzesten Weges von  $i$  nach  $j$ .

**Quadratisches Potenzieren:** Man kann  $A^{n-1}$  mit  $O(\log n)$  Matrixmultiplikationen berechnen.

**Algorithmus von Strassen:** Man kann zwei  $n \times n$ -Matrizen in Laufzeit  $O(n^{\log 7})$  multiplizieren.

**Folgerung für APSP:** Laufzeit  $O(n^{\log 7} \log n)$  Anm.:  $\log 7 \approx 2,81$

### Referenzen zum Nacharbeiten und Vertiefen:

Cormen, Kap. 25.1 (Zusammenhang zur Matrixmultiplikation), Kap. 28.2 (Strassen)